# 滚动轴承表面滚动接触 疲劳损伤的演变过程

通过对损伤演变过程的专门试验和数字仿真, 研究滚动轴承表面滚动接触疲劳机理。

滚动接触疲劳是滚动轴承和类似 机器零件的一种典型失效模式。 Lundberg和Palmgren完成了滚动 接触疲劳研究的基础工作[1],[2]。 Lundberg-Palmgren理论主要关 注次表面滚动接触疲劳,且完全依 赖于理想光滑赫兹应力计算。相反, 表面滚动接触疲劳涉及靠近接触表 面(几微米深)的区域,该区域受到 粗糙度、外形偏差、压痕等表面形 状特点产生的局部表面牵引力和应 力的强烈影响。弹性液动润滑薄膜 与决定表面应力集中的实际特征的 相互作用,对了解滚动轴承表面疲 劳现象非常重要(Morales-Espejel 和Gabell[3])。本文通过对接触面 和与产生应力集中的表面微观形状 偏差的相互作用进行建模,研究了 表面滚动接触疲劳的演变过程。本 文对数字仿真与一组试验结果进行 了比较,发现它们具有很好的关联 性,这使得有关表面滚动接触疲劳 以及它在滚动轴承中出现和增长的 基础机理的假说得以成立。这个新 知识非常符合SKF通用轴承寿命模 型(SKF Generalized Bearing Life Model)背后的基本思想,后者是把 表面与次表面疲劳损伤分离开来进 行研究[4][5]。

# 损伤演变过程的理论研究

起源于表面微观形状特征的滚动接 触疲劳损伤,通常会发展成剥落。 高级形式的剥落扩展,受到宏观形 状方面的强烈影响,例如,滚道接 触形状的演变和滚动轴承中出现的 总应力场。几名研究者已经研究了 滚动轴承的剥落扩展,试图将其与 促进损伤演变的机械方面关联起来。

图1:圆柱滚子轴承表面缺 陷导致的剥落随转数增加的 扩展情况,Snare [7]。





图2: 球轴承试验:显微照片显示压痕剥落的发生和典型演变过程。在(A)阶段能看到典型的V形裂缝。 箭头所指是滚动方向。



图3:滚子轴承试验:滚子轴承的剥落区域横穿滚道增长(A),然后沿着滚动方向扩展(B),箭头所指是滚过滚动方向。



(a) 1.035亿转,40x

拔木

26



(b) 1.147亿转, 12x

本文作者[6]在一项最新研究中 同时使用模型和试验方法,研究了 预先刻出凹痕的滚动轴承的表面滚 动接触疲劳的演变过程,结论是球 轴承涉及的机理要求考虑润滑条件 以及表面与次表面应力的相互作用, 来了解沿滚道的典型V形裂纹的发 展,这不同于在滚子轴承中观察到 的初始横向损伤增长,后者用干摩 擦接触假设就能得到充分解释。

# 损伤演变过程的试验观察

Snare [7]在他的轴承可靠性统计分 析中,监测了圆柱滚子轴承的一处 剥落的扩展,显示出在剥落开始沿 滚道扩展前损伤就横穿滚道的清晰 演变过程。图1列出了Snare的试验 测试。

# 现有了解

从文献记载的理论和试验研究中,能 够明确识别出至少两个表面缺陷导致 的剥落扩展阶段。第一个阶段是剥落 以较低的速度横穿滚道增长,第二个 是以加速的方式沿着滚动路线增长。 在初始阶段剥落之所以横穿滚道扩 展,被认为是因为剥落的直径边缘出 现的应力(方向垂直于滚动方向)要高 于剥落头和尾边缘的应力。

图4:圆锥滚子轴承内圈滚道中心的人工压痕导致的剥落扩展的试验结果。椭圆显示的是赫兹接触点的近似大小。

球轴承(图2)和滚子轴承(图3) 剥落出现和扩展的行为是明显不同 的。球轴承中由表面引起的剥落, 初始是在压痕的尾部边缘呈现独特 的V形,然后在滚动方向快速增长, 同时V形区域的滚道材料出现剥落。 剥落的增长是在滚动方向上观察到 的,该方向与剥落位置出现的摩擦 和滑动的方向相反(图2)。滚子轴承 中由表面引起的剥落发源于早期损 伤处并向两侧扩展,然后垂直于滚 道增长,再沿着滚道扩展(图3)。

本文的目的是进一步揭示滚子 轴承表面疲劳损伤的演变过程。通 过对试验观察到的损伤进行建模来 进一步了解其扩展的驱动机理,是 文本作者[3]所发表工作的继续。之 前这项工作专注于初始损伤阶段, 但现在专注损伤的演变过程。

# 试验工作

试验采用标准圆锥滚子轴承,见表1。 使用1,250N压痕载荷和直径 1毫米的碳化钨球压头,人为在圆锥 滚子轴承上制造出压痕。这个载荷 产生直径400微米、深30微米、边 缘凸起高度约2微米的压痕。在这 个试验中,沿着圆锥滚子轴承内圈 的圆周上均等间隔分布8个压痕。此 外,这些压痕在垂直滚道方向上, 从滚道边缘开始,以0.5毫米的阶 跃间隔。不过,本文只详细讨论位 于滚道中心的压痕的损伤演变过程。 在表1的工作条件下,轴向载荷在滚 动方向上产生约142微米的赫兹宽 度,它要比压痕直径窄得多。试验 在不同转数下进行,以观察压痕的 应力集中和润滑条件造成的疲劳损 伤的演变过程。

图4列出了圆锥滚子轴承在不断 增加转数情况下压痕剥落演变过程 的试验结果。剥落起初出现在压痕 的一侧,然后横穿滚道朝着压痕两 侧扩展,也就是说,扩展方向垂直 于滚动方向。图4(b)画出一个近似 接触椭圆,以与最终剥落比较。每 隔约500万转, 定期用显微镜检查 多个轴承内圈,来确定剥落的初始 阶段和扩展阶段。对每个压痕进行 显微镜检查和照相,并将压痕状况 作为试验中转速的函数。收集单独 的压痕的显微照片并进行数字图像 处理,来测量压痕周围的剥落区域 的初始发展和进一步扩展。这个详 细研究的结果给出了有关剥落损伤 面积的产生和扩展与转数之间关系 的精确信息。图5列出了从出现剥落 损伤的6个压痕收集的所有数据。 ---->



图5:起源于初始压痕的剥落面积扩展与轴承滚动次数的关系:测量结果与损伤演变受监测的6个压痕有关。 粗实线:试验测得的平均值和最大损伤值的演变过程。 虚线:损伤面积演变过程的数字仿真结果。

试验品		圆锥滚子轴承
型号		L45449/410/Q
轴承钢		AISI 52100
硬化		淬透到62 HRC
径向载荷	kN	0
轴向载荷	kN	6.529
转动速度	r/min	1,500
试验温度	°C	45
最大赫兹压力	GPa	2.0
润滑剂粘度		ISO VG 68 (全膜润滑)
压痕直径	μm	400
压痕深度	μm	30
压痕肩高度	μm	2.0

表1。试验采用的轴承数据、运行条件和压痕形状。

#1 2016 evolution.skf.com



图6:初始压痕导致的剥落、压力和次表面应力随转数的演变过程的模型预测。(试验条件:表1)

对平均试验数据的更详细研究 表明,剥落区域的演变是一个包含 三个阶段的过程:

1.潜伏阶段:持续5,000 6,000万转,未在轴承滚道上检测到
 明显的可见损伤,这大约是轴承的
 额定疲劳寿命。

2.初始损伤演变阶段:持续
 3,000-4,000万转,如同预计的一样,损伤面积出现指数式增长。

3.加速增长阶段:持续2,000 2,500万转,此期间的增长率显著加快(是上个阶段的两倍多)。

### 损伤扩展模型

滚动接触损伤的计算是引入能严格 再现实际压痕的参数分析函数,首 先对滚道的初始压痕进行建模。

然后把压痕形状纳入滚动接触 模型来再现实际试验轴承的赫兹循 环应力。损伤演变过程计算采用由 Morales-Espejel和Brizmer[8]以 前开发的基本表面疲劳和剥落模型, 如下详述。不过,对模型也做了一 些改进和调整。例如,关闭了[8]中 介绍的磨损计算例行程序以加快数 字仿真的速度。关闭了快速润滑模 型,并且对初始压痕宽于滚动方向 赫兹接触点的情况(就是图4a中仿 真的圆锥滚子轴承的情况),只采用 干摩擦接触模型。然后用该模型计 算整体压力和应力。这个近似是合 理的,因为在这种情况下,润滑剂 有可能从压痕和接触点流失。预计 在压痕边缘区域不会产生液动压力, 因此可以使用干摩擦接触假设对此 压力建模(对于赫兹接触面积较宽的 球轴承,就不能忽略润滑模型)。

一旦计算出接触压力,从一系列 时间步长中就能获得应力发展情况, 这些时间步长用来仿真压痕穿过滚动 接触区域的路径(见[5])。通过该多 步仿真过程,可以进一步通过疲劳标 准处理来计算疲劳应力的发展过程, 从而预计从开始到当前载荷周期所 累积的疲劳损伤。这个数据处理的方 法,与Morales-Espejel和Brizmer 介绍的一样[8]。从开始到当前载荷 周期累积的总损伤是用Palmgren-Miner准则计算的。

当疲劳达到临界损伤值,材料 断裂的可能性就出现了。现有的研究 方法没有提供详细的裂纹扩展模型, 损伤扩展是用简单去除疲劳材料来仿 真的。为此,建立了一个简单的材料 分离模型[8],负责去除达到累积临

(c) 1.1亿转

界损伤的材料及其上面的材料。这个 模型还含有一个距离表面的阈值深度 (h),它下面的达到临界损伤的材料 不允许被去除。这个阈值深度可以设 置成从h=O到h=∞。设置h≥O将允 许分离表面下材料。如果无法提前知 道系数h或一些试验结果无法获得, 现有模型无法精确说明损伤增长, 但它能非常好地说明下面介绍的损伤 增长范围。计算过程以给定的载荷 周期数量重复(最多到最大值,通常 为>10<sup>9</sup>滚动周期),之后报告损伤 演变过程。

# 模型结果

测试数据如表1所示。在这种情况 下,压痕(即直径400微米)宽于滚 动方向的赫兹接触点(即142微米), 因此滚动过程中不可能在压痕上产 生所需的弹性液动压力。这将破坏 在压痕区域边缘的油膜。该条件下, 可在分析中排除润滑油膜的影响, 仅用干摩擦接触模型近似模拟损伤 的演变过程。

图6显示了在转数不断增加时, 初始压痕的剥落演化,以及赫兹压 力和相关次表面应力的渐进变化。 数字仿真的结果清楚显示了剥落区 域演变过程的优先方向。损伤开始

于压痕侧边缘,沿轴向穿过滚道发 展,与试验观察到的方式类似(见图 4)。通过计算损伤覆盖的面积以及 它随轴承转数的演变,可以获得损 伤面积相对轴承转数的演变过程曲 线。计算是为获得两个阈值深度水 平,即h的最小值和最大值,来描述 模型仿真的范围(hmin 表示接触到压 痕周围的最大剪应力区域时的深度 值,而h<sub>max</sub>则表示远离这个区域的 深度值)。获得的损伤演变过程曲线 见图5的虚线。细虚线表示在最保守 设置下的表面微剥落的结果,即阈 值深度的最小值。因此, 仿真结果 代表损伤的安全界限,确定了任何 表面剥落导致的最大预计损伤面积 的条件。

图5粗虚线表示了在引入阈值 深度h的最大值时,损伤的演变过 程,该虚线与实际试验结果更加相 符。显而易见的是计算损伤面积的 初始趋势,显示出逐步的演变过程, 完全符合一系列试验测量结果。在 9,000万至1.2亿万转时趋势达到稳 定增长率,这个间隔可与"试验工 作"部分讨论的压痕损伤增长的测量 初始演变阶段相当。

图7显示试验的损伤增长率与 数字仿真中获得的一个损伤增长率 的对比,数字仿真进行了1,150万转 (1.34亿周期)。试验结果平均值与 数字仿真具有很好的相关性,这表 示该计算能够体现出表面疲劳机理 和初始剥落演变过程的一些主要影 响。此外,试验结果表明在1亿转以 后损伤增长率出现加速增长,而数 字仿真似乎没有得到这一结论。这 个现象的一个可能的解释是,轴承 会对剥落区域产生动态响应,承受 由剥落导致的额外载荷。目前,这 →



图7:表1中试验条件下不同转速的损伤面积情况。试验观察 到的初始损伤的平均值与使用h<sub>min</sub>的数字仿真结果的对比。 实线:采用指数增长率的曲线拟合。

#1 2016 evolution.skf.com

30

些额外载荷没有被纳入模型,因此 只有初始剥落损伤试验可以很好地 与数字仿真相比较。

在仿真结果中,损伤演变过程 的机理也令人感兴趣。因为该压痕 比滚动方向的赫兹宽度略宽,滚道 上载荷最大的区域是压痕的侧面, 这是损伤实际出现和扩展的地方。 这个扩展机理在显示受最大表面压 力和次表面应力集中影响的剥落的 侧边缘的数字仿真中也能发现(图 6)。这种剥落扩展似乎是滚子轴承 所特有的。

# 讨论和结论

该试验在圆锥滚子轴承上进行。用预 先规定硬度的标记物在轴承滚道上产 生压痕。这导致出现一系列表面应力 集中,剥落从这些地方发生,从而允 许对它们的发生和演变过程进行详 细研究。采用了一个现有的表面微观 形状疲劳模型(Morales-Espejel和 Brizmer [8];即表面损坏)来研究起 源于表面的宏观剥落过程。

采用这个模型是为了更好地认 识剥落的发生和早期扩展阶段。从 计算结果发现,数字模型的确可以 对许多试验结果进行很好的仿真和 解释,特别是试验结果指出对圆锥 滚子轴承,剥落初始是横穿滚道扩 展的,也就是沿着与滚动方向垂直 的方向扩展。对线接触轴承来说, 压痕侧边缘的应力通常较高。在剥 落初始扩展期内,这些较高的应力 会促进剥落横穿滚道增长。

可从现有工作结果得出下面几 条结论:

 如文献先前描述的一样,已产生压 痕的滚子轴承的剥落,初始是横穿滚 道扩展的,是受到剥落边缘处与滚动 方向垂直的较高应力所推动的。

 本文提出的模型很好地说明了两 个剥落扩展机理。特别是对滚子轴 承,研究发现初始剥落增长率的模 型预测与试验结果有很好的关联性。

# 致谢

本项目的部分资金来自欧洲委员会 居里夫人产学合作和途径(IAPP)iBETTER项目。●

### 作者:

荷兰SKF工程研究中心主任科学家 Guillermo E Morales-Espejel 荷兰SKF工程研究中心高级科学家 Antonio Gabelli

# 参考文献

[1] Lundberg, G. and Palmgren, A. (1947),
"Dynamic Capacity of Rolling Bearings," Acta Polytechnica, 1(3), pp 1–52.
[2] Lundberg, G. and Palmgren, A. (1952),
"Dynamic Capacity of Roller Bearings," Acta Polytechnica, 2(4), pp 96–127.
[3] Morales-Espejel, G. E. and Gabelli, A. (2011), "The Behavior of Indentation Marks in Rolling Sliding Elastohydrodynamically Lubricated Contacts," Tribology Transactions, 54, pp 589–606.

[4] Morales-Espejel, G.E., Gabelli, A. de Vries A. (2015), "A Model for Rolling Bearing Life with Surface and Subsurface Survival - Tribological Effects", to be published at Tribology Transactions. [5] Morales-Espejel, G.E. and Gabelli, A. (2015), "The SKF Generalized Bearing Life Model - the power of tribology," Evolution #4-2015, pp 22-28. [6] Morales-Espejel, G.E. and Gabelli, A. (2015), "The Progression of Surface Rolling Contact Fatigue Damage of Rolling Bearings with Artificial Dents," Tribology Transactions, 58, pp 418-431. [7] Snare, B. (1970), "How Reliable Are Bearings?" The Ball Bearing Journal, 162, рр 3–7. [8] Morales-Espejel, G. E. and Brizmer,

[8] Morales-Espejel, G. E. and Brizmer, V. (2011), "Micropitting Modelling in Rolling–Sliding Contacts: Application to Rolling Bearings," Tribology Transactions, 54, pp 625–643.